

---

# Ausblick: Automatisierte Gebäudebetrieboptimierung

---

Dirk Jacob (Fraunhofer ISE)

Gerwald Lichtenberg (TUHH)

ModQS Workshop  
Automatisierte Fehlerdiagnose  
9. November 2012  
Freiburg

ModQS



**TUHH**  
Technische Universität Hamburg-Harburg

# Inhalt

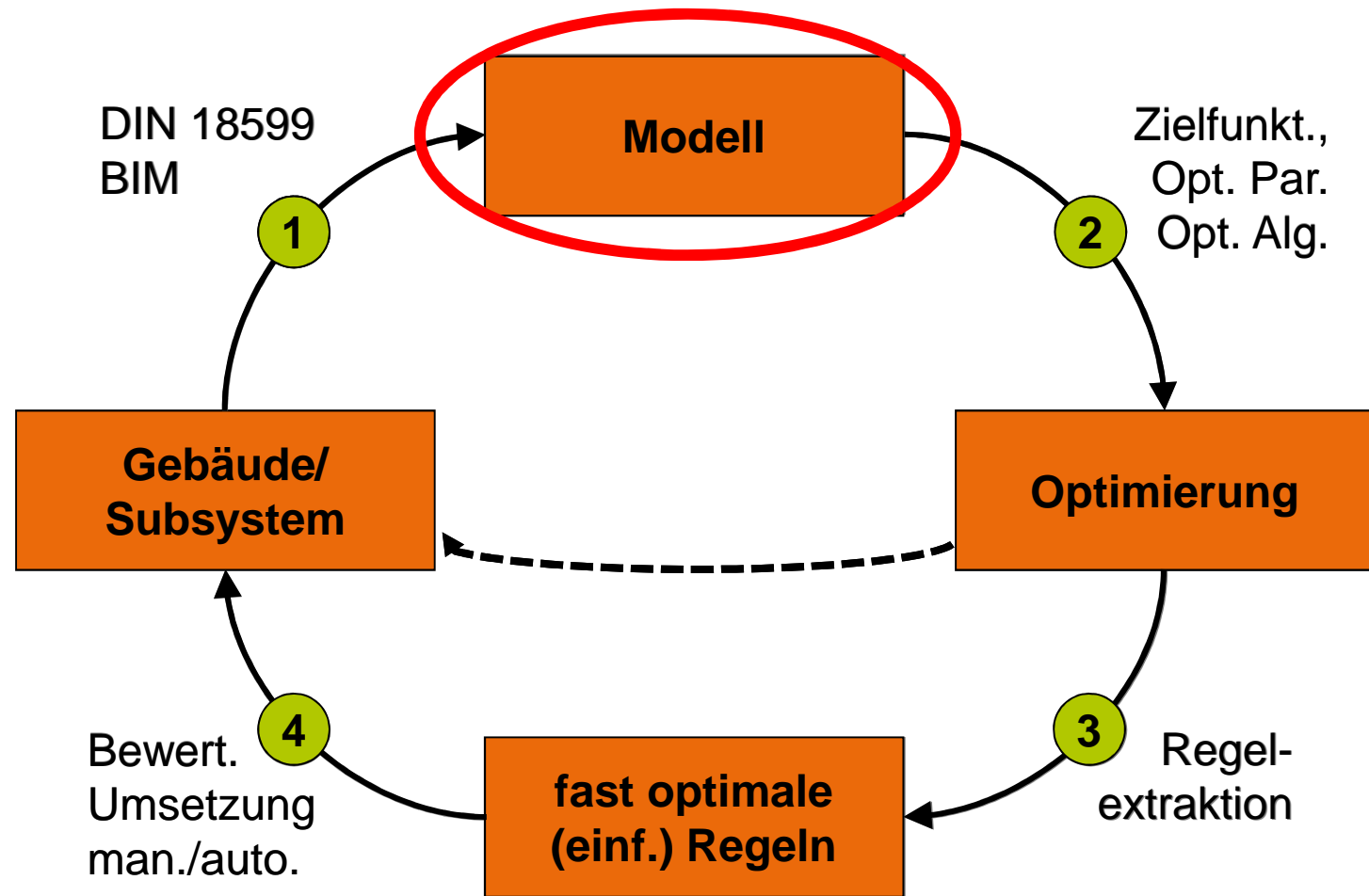
## Teil 1: Dirk Jacob

- Automatische Modellgenerierung
- Automatische Optimierung

## Teil 2: Gerwald Lichtenberg

- Dezentrale / lernende Regelungen
- Automatische Codegenerierung / Rapid Prototyping

# Automatisierte Gebäudebetrieboptimierung

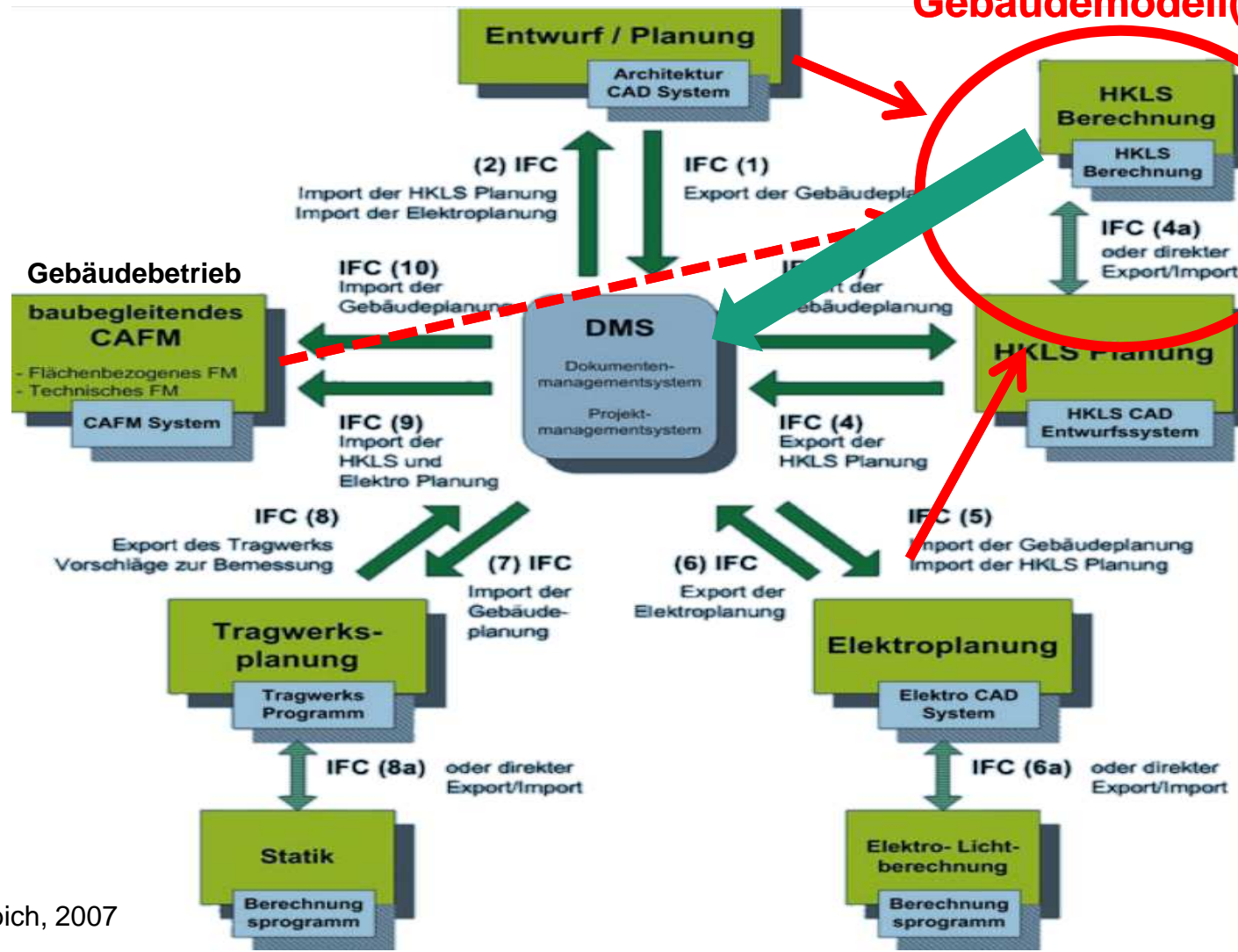


# Automatisierte Modellgenerierung

IFC

Industry  
Foundation  
Classes

Seit ca.  
20 Jahren  
(1994 AutoDesk)



Quelle: Degen & Liebich, 2007

# Gemeinsame Datengrundlage:

## In der Praxis hoch relevant:

- Konsistente Modelle / Planung
  - Zeitersparnis
  
  - Dynamische Gebäudesimulationsmodelle (Energie, Komfort, ...)
  - Tageslichtsimulationen (Energie, Komfort, ...)
  - Akustik
  - Schallschutz (innen u. außen, ⇔ GIS Geo Informations Systeme)
  - Kosten (Erstellung, Betrieb CAFM, Komfortkosten aus anderen Modellen ...)
  - ...
  
  - Heute: Schnittstellen und gemeinsame Definitionen fehlen
-

# Beispiele:

## Gebäudemodelle mit IFC (Import/Export):

- IDA ICE (nur Geometrie) EQUA Solutions SA, Stockholm, Schweden
- EnEV+ (nur Geometrie) ennovatis GmbH, Großpösna
- EnergyPlus
- Ecotec
- AutoCAD® ADT, Nemetschek AllPlan, ArchiCAD
- ...

## Gebäudemodelle mit anderen Geometrieschnittstellen

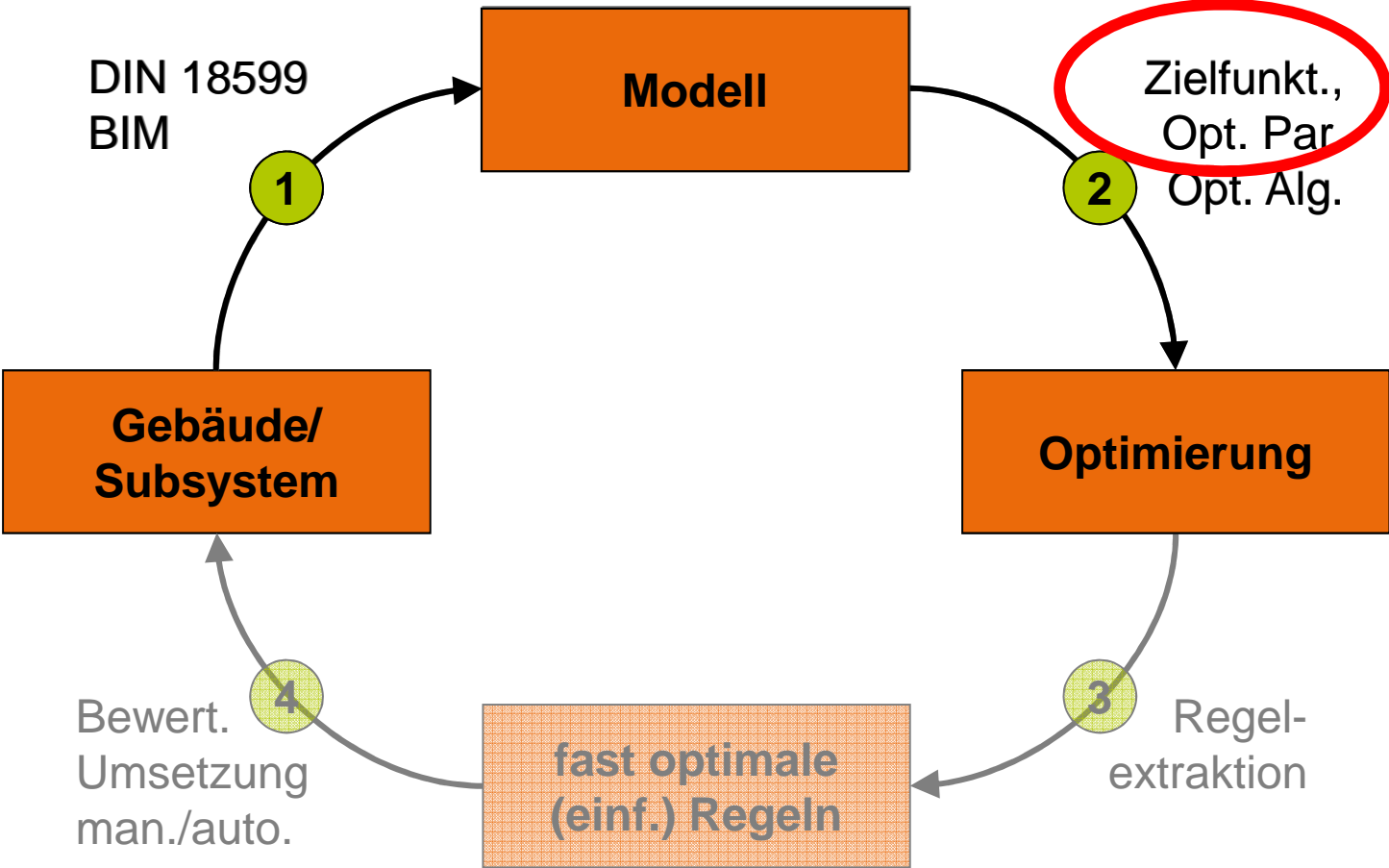
- TRNSYS, Transsolar Stuttgart: (Google) SketchUp
- 18599 (IBP Stuttgart): ECAD

# Beispiele:

## CFD (Geometrie aus CAD Programmen):

- Gängige Praxis (z.B. Fluent):
  - ACIS, Parasolid, CATIA, IGES, STEP, SolidEdge, SolidWorks, Autodesk, Pro/ENGINEER, NX, Mechanical Desktop, CoCreate Modeling, Team-Center-Engineering
- Nachteil: (nur) Geometrie → IFC oder vergleichbar, wäre eigentlich besser, Materialien, Randbedingungen, ...

# Automatisierte Zielfunktion





# Zielfunktion

**Verschiedene Modelle** so kombinieren, dass sinnvolle Zielfunktion:

- Ergebnis Zielfunktion: Ein möglichst anschaulicher Wert:  
z.B. Gesamtjahreskosten  
(Energiekosten, Komfortkosten, Annuisierte Invest. ...)
- Möglichst stetige (und stetig ableitbare) Funktion  
(→ gut für die Konvergenz von Optimierungsmethoden)
- Möglichst kompaktes Definitionsgebiet  
(je besser die Bereiche für Optimierungsparameter eingegrenzt werden können, desto einfacher Optimierung)
- (Viele) Verschiedene Zielfunktionen möglich und sinnvoll

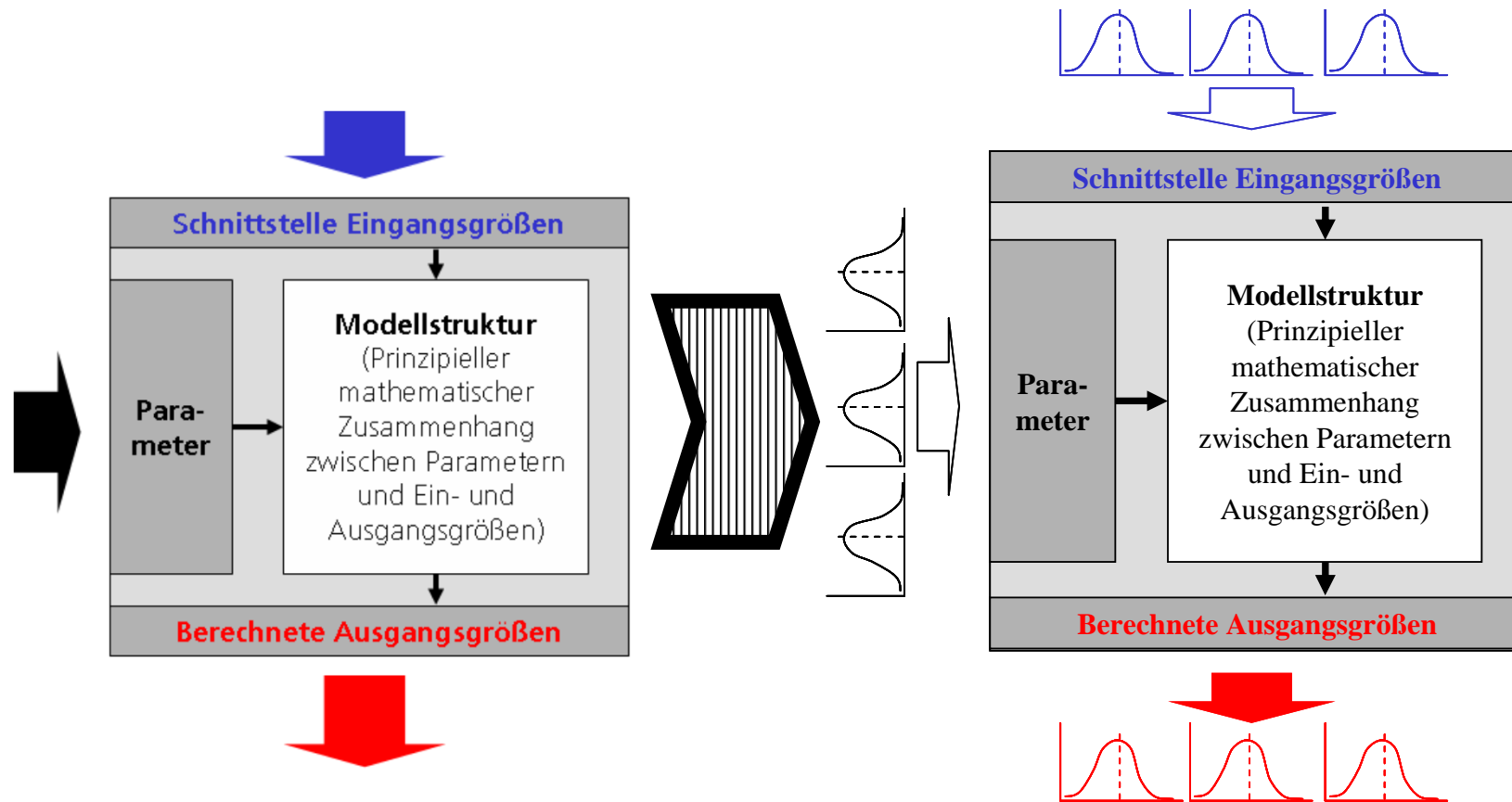
# Wie kann man mit unbekanntem Parametern / Randbedingungen umgehen?

- Gebäudemodelle (bzw. –simulationen):  
(Viele) unbekannt Parameter (bis zu mehreren Tausend)
- Für viele ist es nicht (einfach) möglich Werte zu bestimmen.
- Damit die Modelle funktionieren, müssen alle Parameter bestimmt sein.

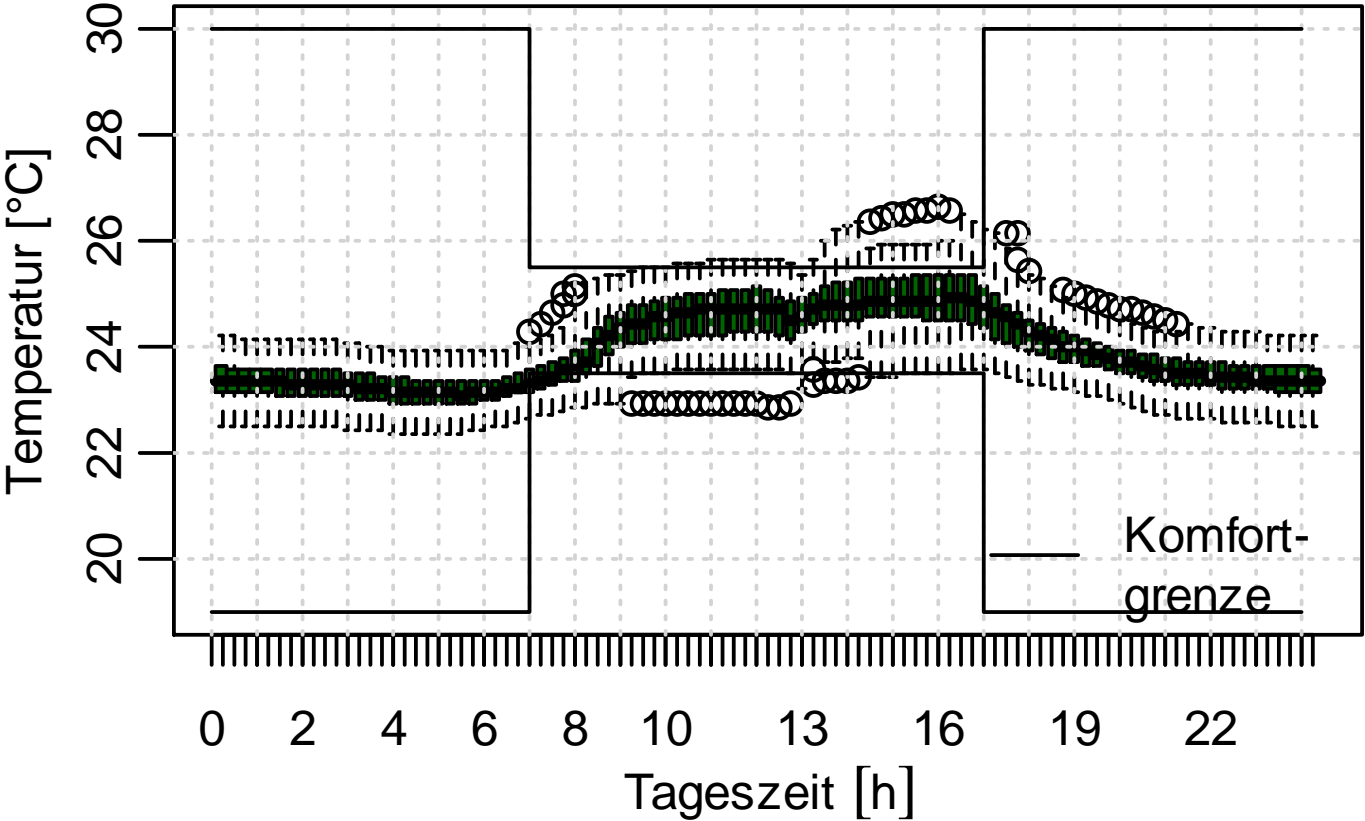
Was kann man da machen?

- Vernünftige Default Werte für alle Parameter
- Für wichtige bzw. einflussreiche Parameter stochastische Behandlung (vgl. letzter Workshop):

# Stochastische Modelle

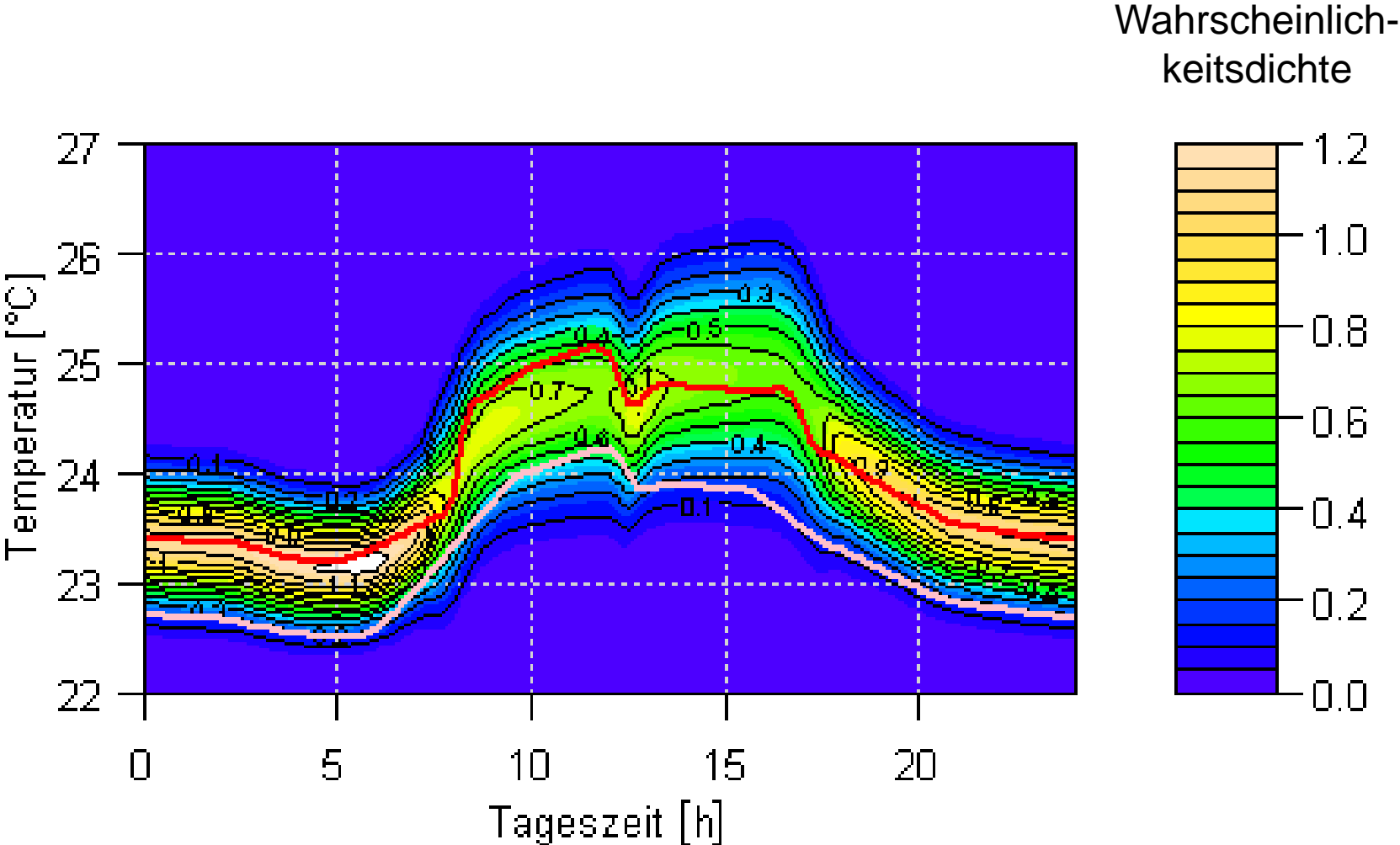


# Stochastisches Ergebnis (Beispiel)



Boxplot für jede viertel Stunde im Tagesverlauf

# Stochastisches Ergebnis (Beispiel)



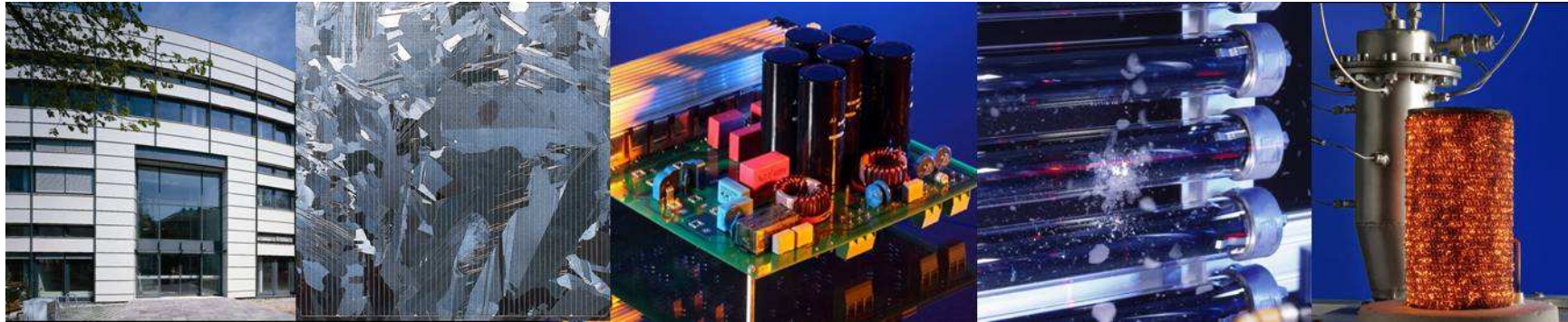
# Zusammenfassung Teil 1

- Es besteht ein großer Bedarf für automatisierte und konsistente Modellierung (Planung und Datenhaltung) im Gebäudebereich.
- Es gibt vielversprechende Ansätze zur automatisierten Modellierung aber noch keine etablierten Standards. Insbesondere für Nicht-Geometriedaten fehlt es noch an einheitlichen Standards.
- Erst durch automatisierte Modellierungen kann es möglich werden, automatisch Zielfunktionen für automatische Optimierungen zu generieren.
- Um die (teilweise riesige Anzahl) von Modellparametern festlegen zu können sind gute Voreinstellungswerte (Expertenwissen) und stochastische Methoden wichtig.

# Ausblick Teil 1

- Persönliche Meinung:  
Automatisierte Systeme werden sich wahrscheinlich von kleinen Teilsystemen aus entwickeln (z.B. eine Lüftungsanlage oder Kältemaschine, größere Anzahl gleicher Systeme → genügend Geld für Entwicklung)
- Erfahrungen und Wissen aus anderen Bereichen, die schon deutlich weiter sind (z.B. Luftfahrt, Automobil) kann genutzt werden. Fächerübergreifende Zusammenarbeit notwendig.
- Diese Ideen sind nicht nur im Rahmen automatisierter Gebäudebetriebs-optimierungen bedeutsam, sondern betreffen den gesamten Planungsprozess bei Gebäuden.

# Herzlichen Dank für Ihre Aufmerksamkeit!



## Fraunhofer-Institut für Solare Energiesysteme ISE

Dirk Jacob

[www.ise.fraunhofer.de](http://www.ise.fraunhofer.de)

[dirk.jacob\(at\)ise.fraunhofer.de](mailto:dirk.jacob(at)ise.fraunhofer.de)

Das Projekt wird vom Bundesministerium für Wirtschaft und Technologie (BMWi) im Rahmen des Programms EnOB gefördert (BMWi 0327893A).

Modos

Gefördert durch das  
 Bundesministerium  
für Wirtschaft  
und Technologie

**TUHH**  
Technische Universität Hamburg-Harburg



# Gerwald Lichtenberg

- Dezentrale / lernende Regelungen
- Automatische Codegenerierung / Rapid Prototyping

# Lernende Regelungen

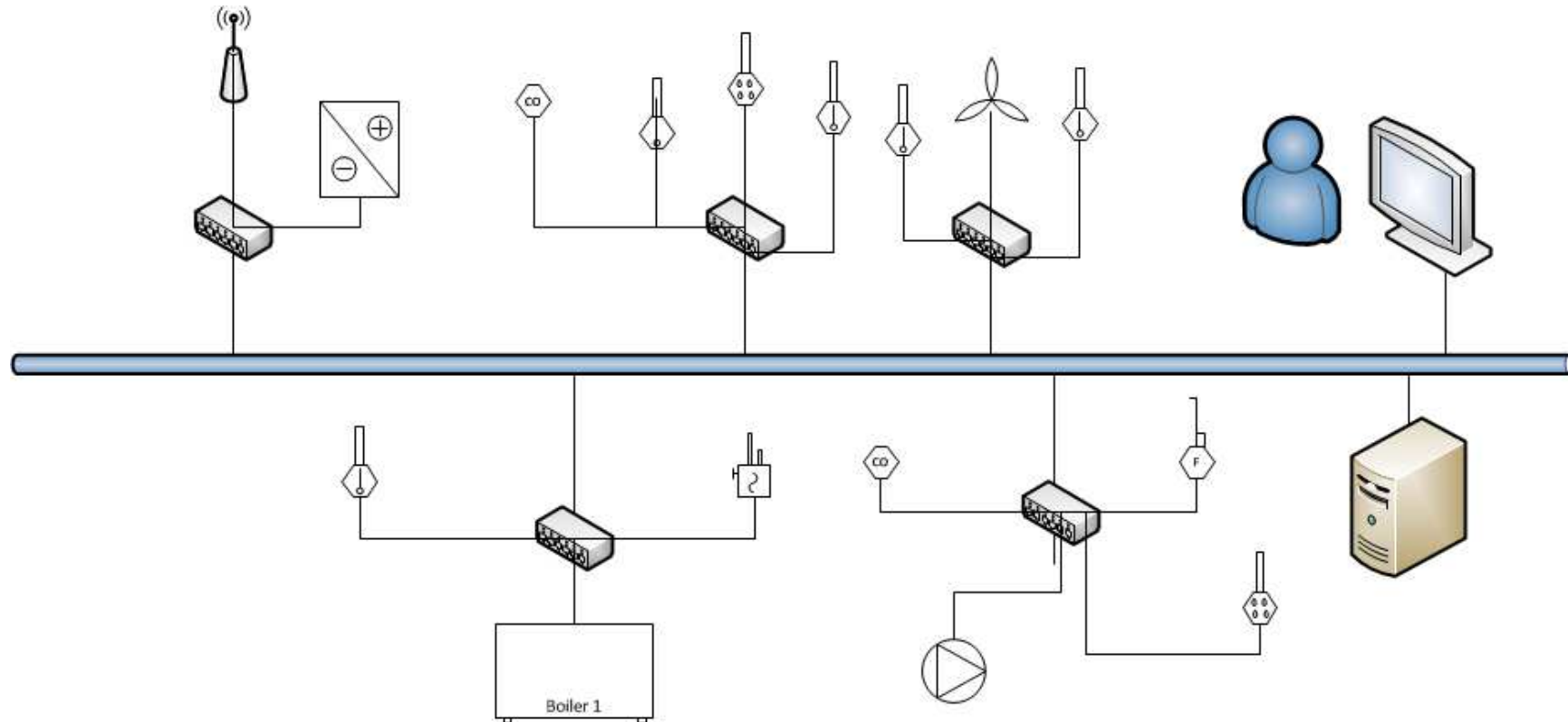
## Idee

Speichere Signale vergangener Regelabweichungen  
nutze diese für eine Verbesserung des Steuerungssignals (Feedforward)  
berechne optimales Update mit Hilfe des Modells der Regelstrecke  
Regler (Feedback) zur Störunterdrückung, idealerweise nur Kleinsignale

## Methode

z.B. ILC „Norm-optimal Iterative Learning Control“ [Rogers et al.]  
gute Erfahrungen in Anwendungen  
vergleichsweise einfache Algorithmen bei linearen Modellen  
Matrix-Vektor Operationen (Dimension = gespeicherte Signallänge)

# Dezentrale Regelungen



**Design:** Welche Reglerknoten / Funktionen / Sensor- und Stellsignale?

**Analyse:** Stabilität / Kommunikation / Totzeiten?

# Design: von heuristisch zu modellbasiert

## Gestern:

Regelkreise standardmässig aufgebaut

Reglerparameter durch Experimente + Einstellregeln (oft: Default-Werte!)

## Heute (ModQS):

Modelle zur Beschreibung relevanter Komponenten und Eigenschaften

Entwurf durch Optimierung „in Silico“

Bestimmung der Parameter „einfacher“ Regelungen

Implementierung auf Zielplattform: individuelle Programmierung

## Probleme:

Übergabe Reglerstruktur und –parameter (Format Papier oder Grafik)

manuelle Arbeit: fehlerträchtig, änderungsunfreundlich, kostenintensiv

# Nutzung komponentenorientierter Modelle

## Modellierungswerkzeuge mit Block-Bibliotheken

Beispiele: Simulink, Modelica, Xcos, ...

Grafischer Editor: Struktur und Parameter

Visualisierung der Konnektivität

Funktionalität: Simulation, Analyse, Design, Code-Generierung, ...

## Code-Generierungstools

Standard bei vielen Simulationswerkzeugen

Viele Optionen: Compiler, Abtastzeiten, Sprachen ...

Diverse Plattformen

Optimierung Umfang & Performance

# Automatische Codegenerierung (Bsp: MATLAB/SIMULINK)

The image displays two screenshots from the MATLAB/SIMULINK environment. The left screenshot shows the 'Code Generation Report' for the file 'Controller\_Network.c'. The report includes a 'Contents' section with links for 'Summary' and 'Subsystem Report', and a 'Generated Files' section listing model files, data files, utility files, interface files, and other files. The main content is a snippet of C code starting with a multi-line comment block containing metadata like 'Controller\_Network.c', 'Code generation for model', 'Model version', 'Simulink Coder version', 'C source code generated on', 'Target selection: grt.tlc', 'Note: GRT includes extra', 'Embedded hardware selectio', 'Code generation objectives', and 'Validation result: Not run'. It also includes include statements for 'Controller\_Network' and 'Controller\_Network', followed by comments for 'Block signals (auto storage)', 'Continuous states', and 'ContinuousStates\_Controller\_Network'.

The right screenshot shows the 'Controller\_Network' Simulink model. The model consists of 13 parallel PID Controller blocks, labeled 'PID Controller 1' through 'PID Controller 13'. Each block is connected to a central bus structure. The input signals to the controllers are labeled '<signal1>' through '<signal7>' and '<signal1>' through '<signal5>'. The output signals are labeled '<signal1>' through '<signal5>'.

# Design: von modellbasiert zu rapid prototyping

## Morgen:

Modelle: beschreiben die Komponenten *und die gewünschten Eigenschaften*

Komplexere Strukturen: z.B. prädiktive & lernende Regelungen

Entwurf: durch Optimierung offline & online (adaptive Regelungen)

Codegenerierung: aus Modellen des Reglers (Blockdiagramm)

Test: Simulation und an der Anlage in Echtzeit (Rapid-Prototyping)

Zyklus: Verbesserung Reglerstruktur → Optimierung → Generierung → Test

# Zusammenfassung Teil 2

- **Moderne regelungstechnischer Entwurfs- und Analysemethoden**
  - beruhen auf Modellen des zu regelnden Systems,
  - die idealerweise automatisiert gewonnen werden können (siehe Teil 1)
- **Für die Gebäudebetrieboptimierung interessant**
  - Prädiktive Regelungen (relevante Totzeiten – siehe Workshop-Beiträge)
  - Lernende Regelungen (wiederkehrende Tages-, Wochen, Jahreszyklen)
  - Dezentrale Regelungen (komplexe hierarchische GLT-Strukturen)
- **Automatische Codegenerierung**
  - Schlüssel zu kurzen Entwicklungszyklen
  - Viele Modellierungstools bieten diese Option generisch
  - Anpassbar auf spezielle GLT-Hersteller (Modellbibliotheken)
- **Ausblick**
  - Forschungsbedarf: Anwendung in der Gebäudebetrieboptimierung



---

# Ausblick: Automatisierte Gebäudebetrieboptimierung

---

Dirk Jacob (Fraunhofer ISE)

Gerwald Lichtenberg (TUHH)

Danke für Ihre Aufmerksamkeit

- Diskussion -

Modos



**TUHH**  
Technische Universität Hamburg-Harburg

---

# Anhang